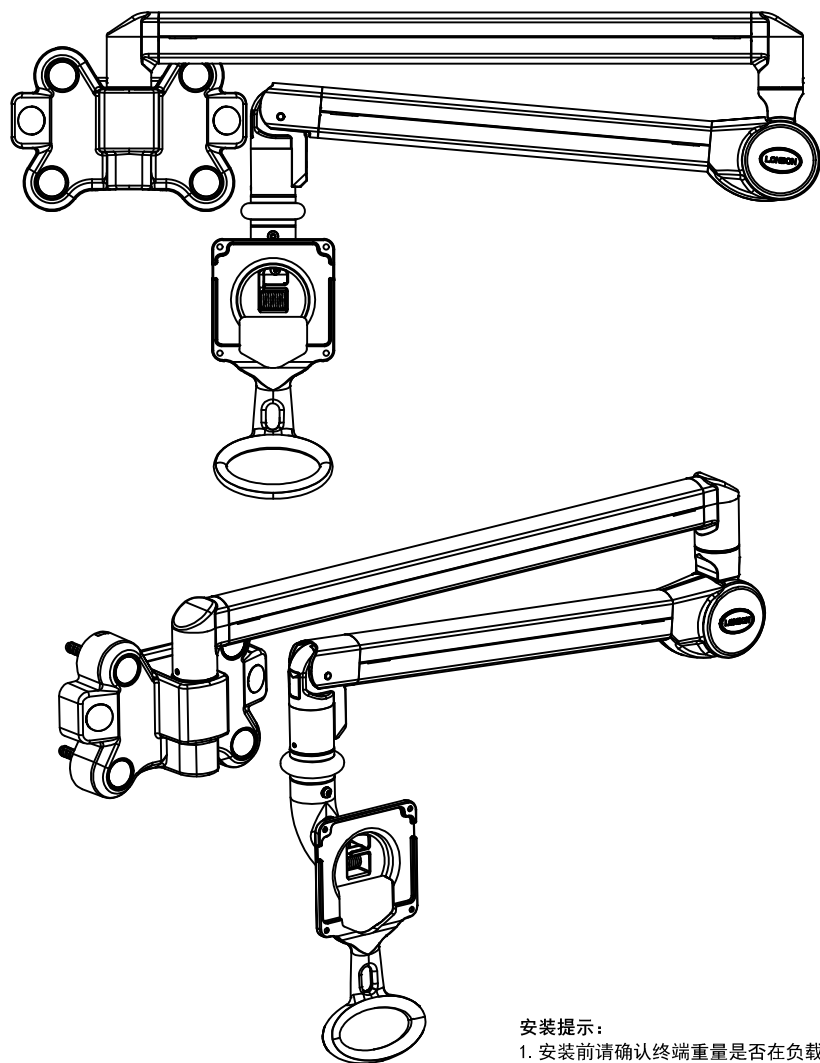


壁挂式支架 安装说明书

负载范围：0.5KG~4KG

成品展示图

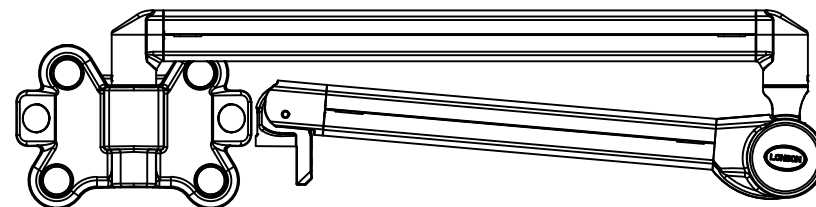


安装提示：

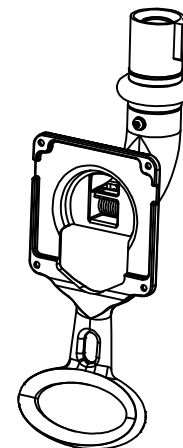
1. 安装前请确认终端重量是否在负载范围内。
2. 安装此支架前，请确认终端背面安装孔是否为100*100mm或75*75mm。

零配件清单

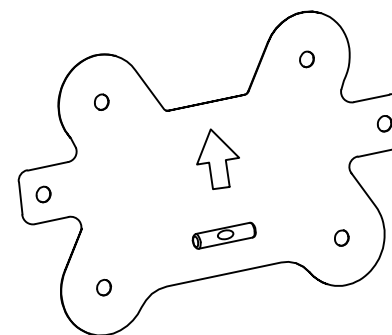
1 支架臂组



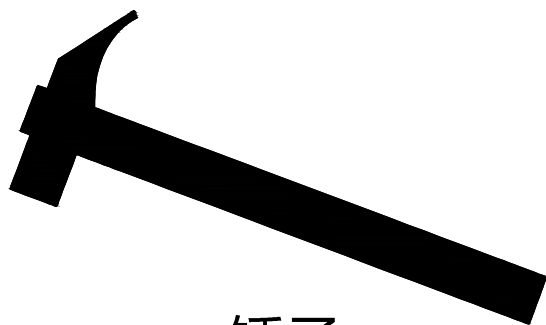
2 头部组



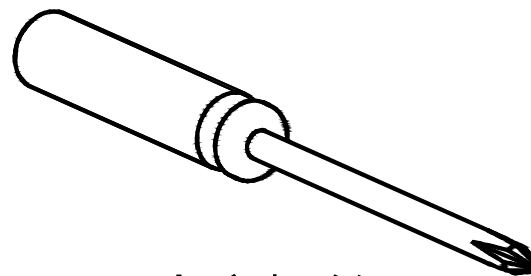
3 蝴蝶定位贴



需要工具



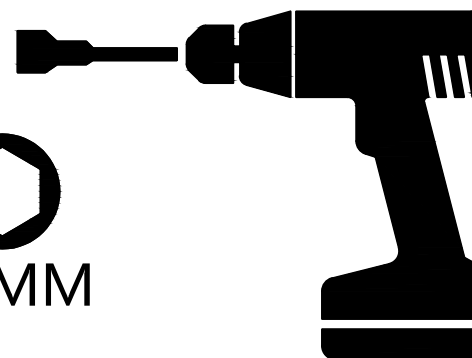
锤子



十字螺丝刀



手电钻



内六角电批



13MM

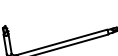


9.5~10mm(混凝土)

墙体钻头

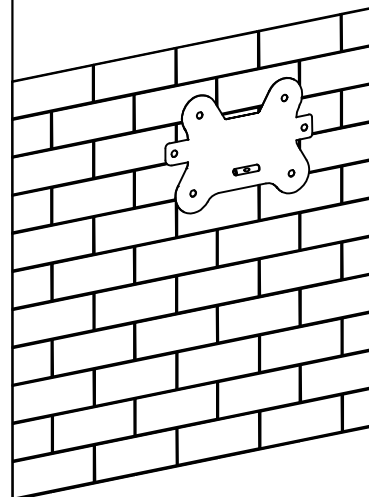
零配件清单

4 配件包

①		蝴蝶底座定位贴	1PCS
②		M8*60六角式挂自攻螺丝	6PCS
③		膨胀胶套	6PCS
④		平垫 D18*d8.2*t1.0	6PCS
⑤		底座孔塞	6PCS
⑥		M5*10 平头内六角螺丝	2PCS
⑦		M4-L8内三角圆头螺丝	4PCS
⑧		M5*6内六角平头螺丝	1PCS
⑨		头部连接件胶壳	1PCS
⑩		头部转动件盖板	1PCS
⑪		对边2.5mm 六角扳手	1PCS
⑫		对边3.0mm 六角扳手	1PCS
⑬		S2内三角扳手	1PCS
⑭		扁头螺丝刀 (此配件按订单数量的1%配送)	
⑮		T型内六角套筒S6 (此配件按订单数量的1%配送)	

安装步骤图

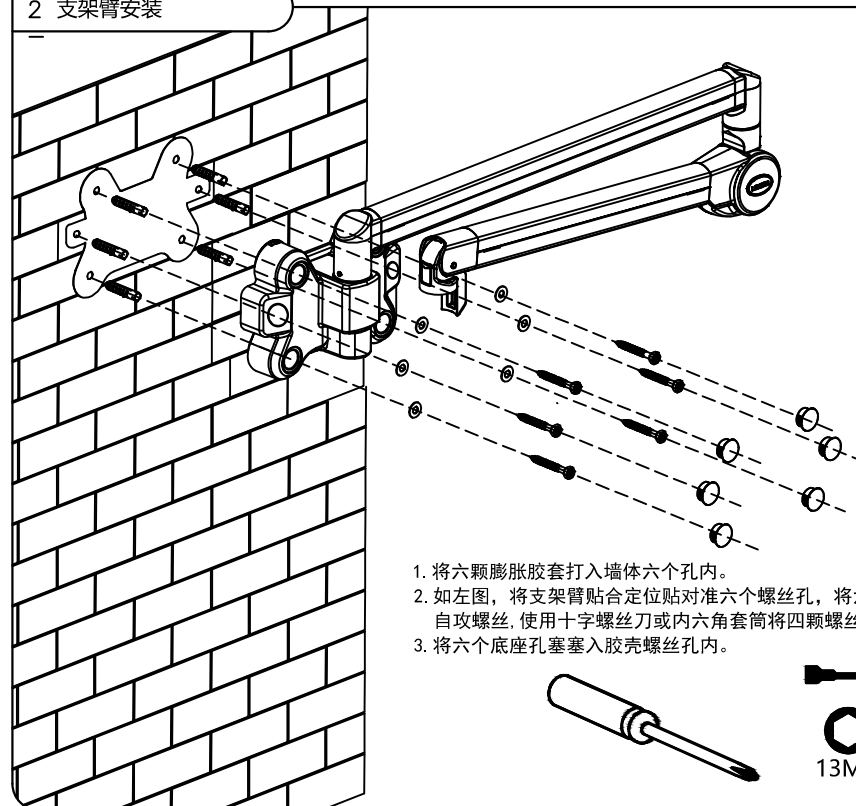
1 安装蝴蝶水平定位贴



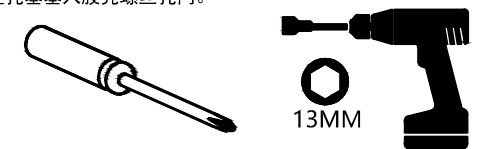
- 1.如图, 将蝴蝶定位贴水平粘贴至墙体上, 注意蝴蝶定位贴中间的水平仪小水珠位于正中即为水平
- 2.定位贴粘贴完成后将水平仪摘除下来
- 3.使用墙体冲击钻在定位贴的四个定位点钻 $\phi 10\text{mm}$ 的孔, 深度 51^{+5}_{-0}mm



2 支架臂安装

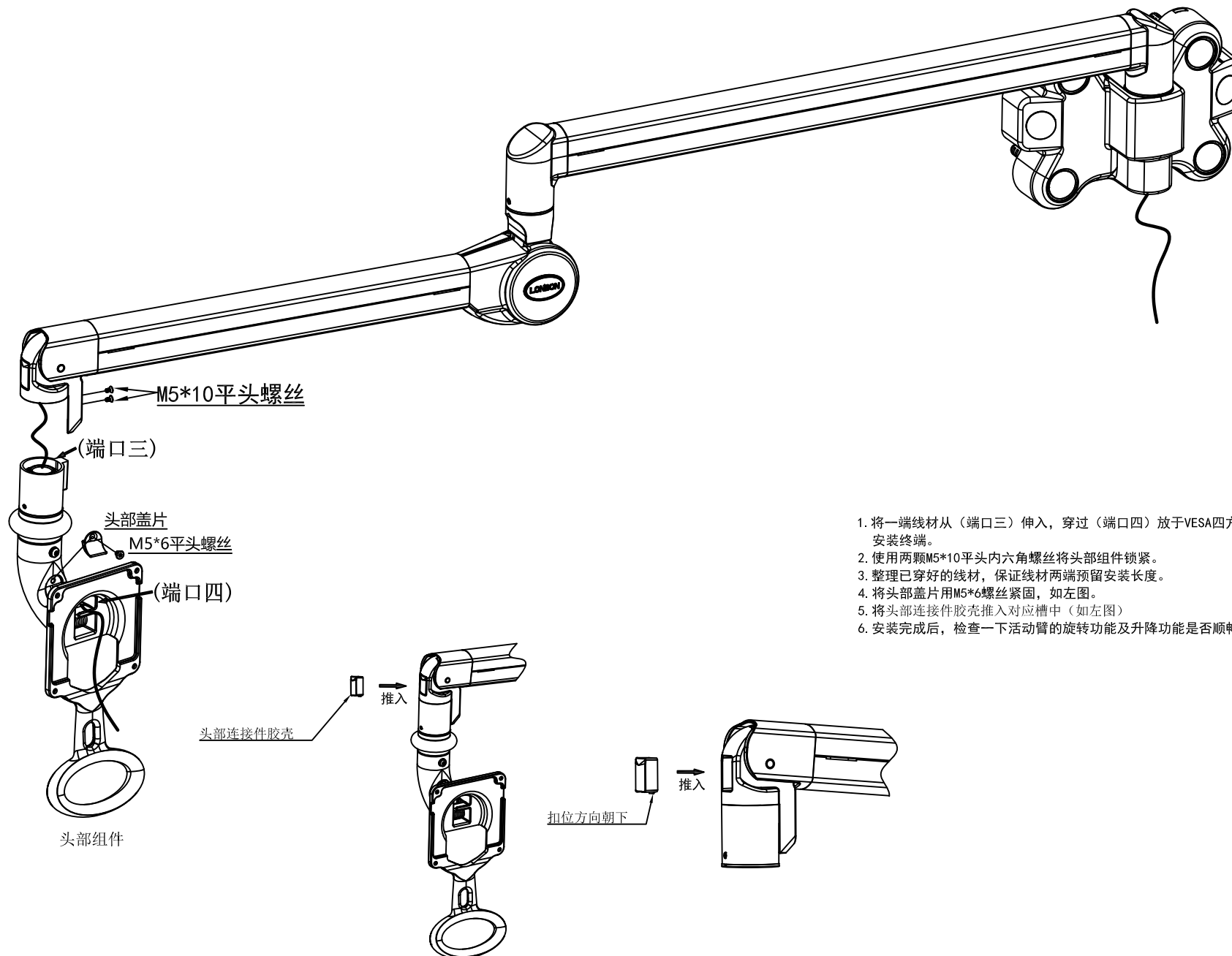


1. 将六颗膨胀胶套打入墙体六个孔内。
2. 如左图, 将支架臂贴合定位贴对准六个螺丝孔, 将六个平垫套入六角自攻螺丝, 使用十字螺丝刀或内六角套筒将四颗螺丝拧紧。
3. 将六个底座孔塞塞入胶壳螺丝孔内。



安装步骤图

3 活动臂组穿线 / 安装头部组件

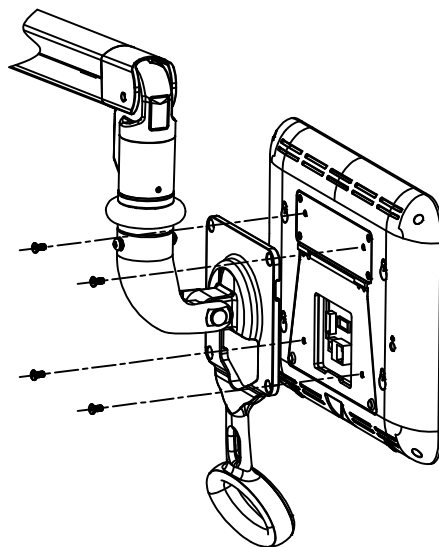


1. 将一端线材从（端口三）伸入，穿过（端口四）放于VESA四方板内侧，整理线材留出合适长度安装终端。
2. 使用两颗M5*10平头内六角螺丝将头部组件锁紧。
3. 整理已穿好的线材，保证线材两端预留安装长度。
4. 将头部盖片用M5*6螺丝紧固，如左图。
5. 将头部连接件胶壳推入对应槽中（如左图）
6. 安装完成后，检查一下活动臂的旋转功能及升降功能是否顺畅。

安装步骤图

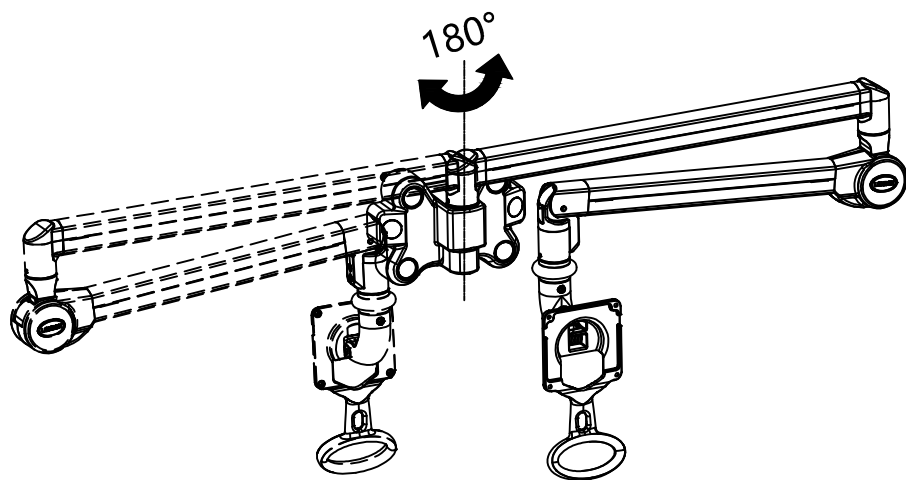
4 安装终端

1. 安装此支架前，请确认终端背面安装孔是否为100*100mm或75*75mm。
2. 使用四颗M4-L8内三角圆头螺丝将终端拧紧固定。



功能展示

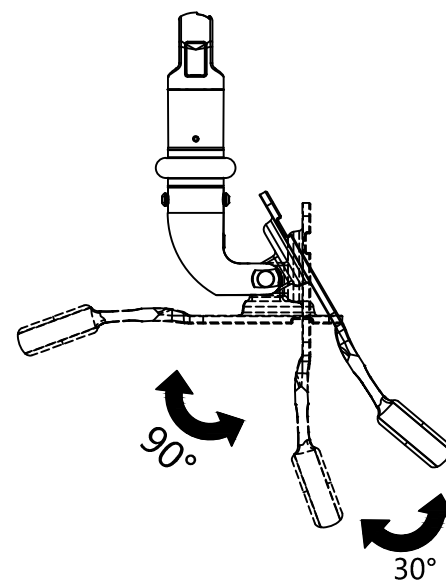
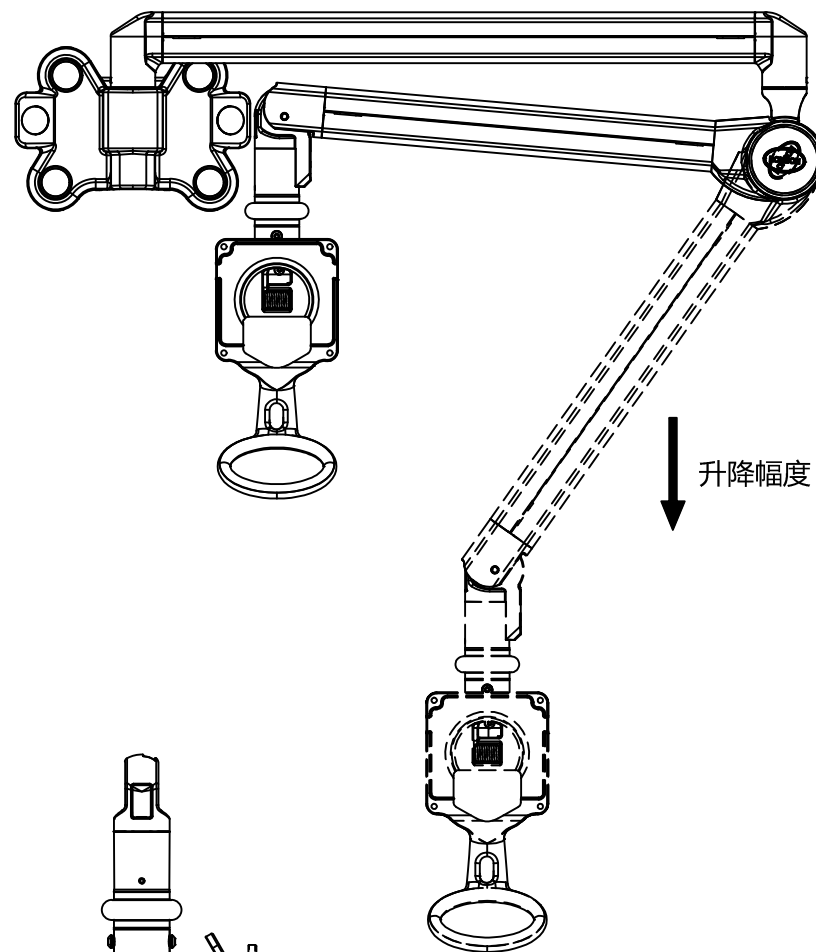
1 上横臂旋转演示



上横臂旋转范围：180°

功能展示

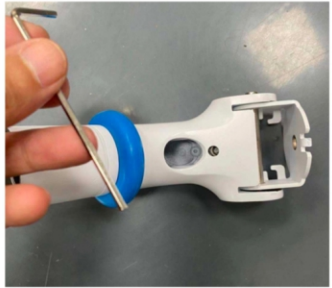
2 升降臂升降演示



VESA把手倾仰角度：
→上仰30°
→下摆90°

穿线步骤图

附：穿线步骤



S2.5六角扳手



拧松内部一颗M4螺丝
(拧松一半, 螺丝不用完全退出)



将底下椭圆塞块及螺丝取出



网线水晶头伸出



水晶头从底部椭圆孔拉出



水晶头反向穿入底部椭圆孔



水晶头从上端圆孔伸出



网线拉出合适距离



将椭圆塞块, 如图所示扣回



用S2.5六角扳手将螺丝拧紧